

# ООР is for Boomers

Милош Суботић

20. јануар 2024.

## Case study

Chicken invasion

<https://youtu.be/AtoN1hgz0Nc>

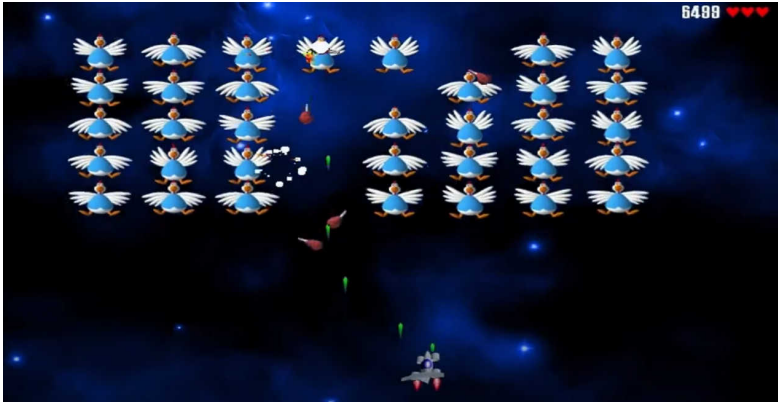
## Constraints

- MVP (Minimum Viable Product)
- Логика игрице (Gameplay) је задатак, графику и звук неко други ради.

## Декомпозиција

- У оквиру логике, шта су нам под-задачи?
- Шта можемо занемарити?
- Шта ћемо делити са екипом за звук и графику?

# Task Capturing



## Декомпозиција

- Структуре података
- Алгоритам

# MVP

Занемарити:

- HUD (Head-Up Display): животи и поени
- Анимације: експлозије, recoil, махање крилима...

## Шта делимо?

- Структура података
- Баш, баш делимо или само да кажемо шта да цртају?



# Алгоритам

- Шта је ту главни алгоритам?

## Алгоритам

- Collision detection
- Сваки са сваким?

## Како у С-у

- Па како?
- Да искодујемо

## Проблеми

- switch је  $\mathcal{O}(n)$

## Решење

- Низ показивача на функције
- Имамо `collision()`, `reaction()`, `anim()`, `draw()`
- За сваку свој низ да направимо?
- Ако додајемо нови објекат?

## Решење решења

- Структура са показивачима
- На чега вас ово подсећа?

## Структуре

- Да нацртамо нешто
- Наслеђивање неко?
- Композиција нека?

## Структуре

- Композиција: вектор са кокошкама, вектор са ракетама...

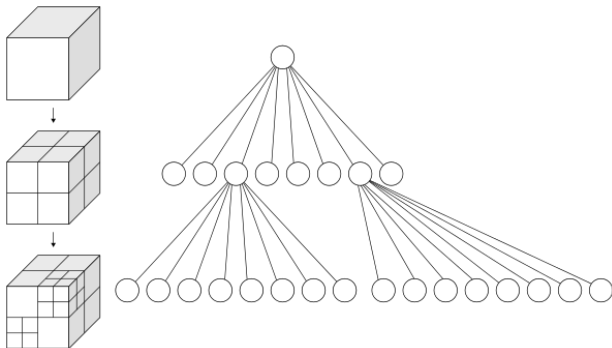


## Како у C++

- Па како?
- Да искодујемо

# Оптимизација

- У плану
- Октално (квадратно) стабло



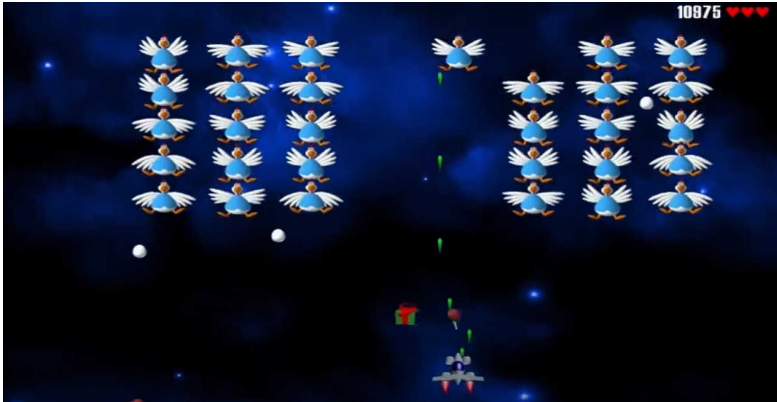
## Структуре

- Композиција: квад стабло са кокошкама, квад стабло са ракетама...?

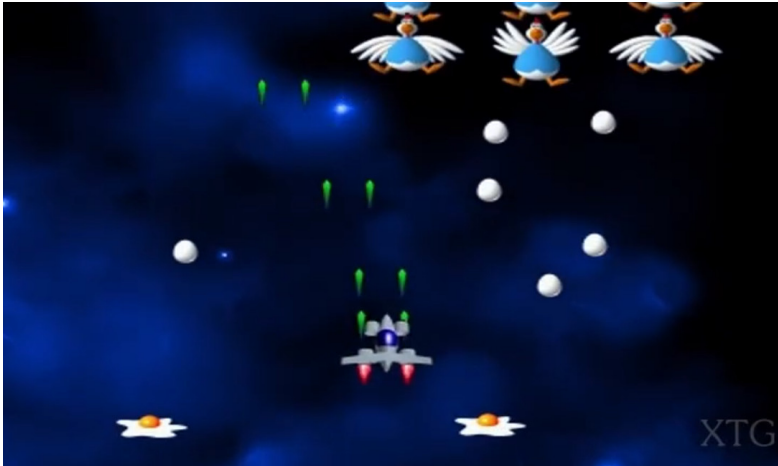
## Рани pre-alpha

- Успех! Имамо MVP

# Компликације



## Још компликације



# Компликације компликација



## Проширивање

- Како и где додати нове ствари?
- Проблеми у колаборацији.



## Проширивање

Шта ако проширујете неки тамо пројекат? Неки open-source?

- **Убедити аутора** да је то добра идеја.
- Кад би га сви убедили **класа би била огромна**
- **Не можеш се предомислити** а да се то не обије другим корисницима о главу.

## Проширивање

Па можемо да наследимо?

- Ако је првобитни аутор остави омогућност (законом забранити `private`).
- Имаће неко глупаво име типа `MyHandler`, `RGB2`

## Значи

- Лепо је то да су методе везане за податке, али било би zgodno да се лакше додају.

## Слободна функција

- Семантички нема смисла да је метода.
- Треба да је слободна функција између две класе.
  - Како бројеви. Овде само треба да буде оператор  $\cap$ .
  - Али како онда из квад стабла да прослеђујемо податке?

## Expression problem

- Проблем изражавања се проширивањем и модуларношћу статички типизираних класа.
- Како дефинисати нове класе проширене са новим подацима и новим методама **без превођења постојећег кода**.
- Показује проблеме програмерских парадигми и језика.
- И са Љетом Господњим 2023 **још није решен проблем!**

## Отпремање (Dispatch)

Ниво отпремања	Синтакса	Отпрем. аргум.	Ред израж.	Снага израж.
Никакво	$f(x_1, x_2, \dots)$	$\{\}$	$\mathcal{O}(1)$	конст.
Једноструко	$x_1.f(x_2, \dots)$	$\{x_1\}$	$\mathcal{O}( X_1 )$	лин.
Вишеструко	$f(x_1, x_2, \dots)$	$\{x_1, x_2, \dots\}$	$\mathcal{O}( X_1  X_2 \dots)$	експ.

## Да видимо како то ради

- Јулија
- C++

# Multiple dispatch is future

## DifferentialEquations + Measurements



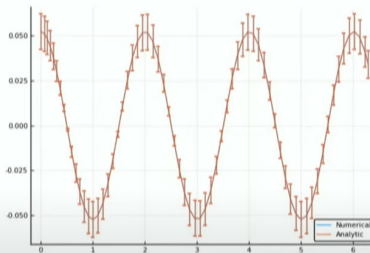
```
g = 9.79 ± 0.02 # Gravitational constants
L = 1.00 ± 0.01 # Length of the pendulum

# Initial speed & angle, time span
u₀ = [0 ± 0, π/60 ± 0.01]
tspan = (0.0, 6.3)

# Define the problem
function pendulum(du, u, p, t)
    θ = u[1]
    dθ = u[2]
    du[1] = dθ
    du[2] = -(g/L)*θ
end

# Pass to solvers
prob = ODEProblem(pendulum, u₀, tspan)
sol = solve(prob, Tsit5(), reltol = 1e-6)

# Analytic solution
u = u₀[2] .* cos(sqrt(g/L) .* sol.t)
```



Rackauckas et al. *DifferentialEquations.jl – A Performant and Feature-Rich Ecosystem for Solving Differential Equations in Julia*. 2017. ([Journal of Open Research Software](#))

Giordano. *Uncertainty propagation with functionally correlated quantities* ([arXiv: 1610.08716](#))



## Јулија је супер јер

Јулија има врло интересантну имплементацију:

- JIT (Just in Time)
- LLVM backend

## Јулија је супер јер

- "Прерана оптимизација је корен свих зала!" Неки деда програмер из 60-тих.
- Јулија има решење:
  - Динамичко типизирање (збогом Пајтону)
  - Статичко типизирање (збогом C++)
- + веома лако се wrap-ује C/FORTRAN

## Јулија је супер јер

Добар еко систем:

- Долази са гомилом библиотека
- Scientific computing  $\subset$  Technical computing
- Machine Learning

## Две врсте code-reuse-a у Јулији

- **генерички алгоритми** коришћени са различитим типовима
- **заједнички типови** дељени између различитих пакета

## Ствари које још нису решене

- Мало лакше wgar-овање C++-а.
- Да неко реши plot-овање већ једаред.

Хвала на пажњи